

# Errata zu Hermann Meuth, Digitaltechnik

Seite 48

- 1) Dualzahlen:  $B = 2$ ,  $\{[a_n]_2\} = \{0,1\}$ ,  $0 \leq D < 2^n$
- 2) Quartalzahlen:  $B = 4$ ,  $\{[a_n]_4\} = \{0,1,2,3\}$ ,  $0 \leq D < 4^n$
- 3) Oktalzahlen:  $B = 8$ ,  $\{[a_n]_8\} = \{0,1,2,3,4,5,6,7\}$ ,  $0 \leq D < 8^n$
- 4) Dezimalzahlen:  $B = 10$ ,  $\{[a_n]_{10}\} = \{0,1,2,3,4,5,6,7,8,9\}$ ,  $0 \leq D < 10^n$
- 5) Hexadezimalzahlen:  $B = 16$ ,  $\{[a_n]_{16}\} = \{0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,A,B,C,D,E,F\}$ ,  $0 \leq D < 16^n$

Seite 53

Beispiel: 7+3 = 10

```

7      0 1 1 1
+ 13   0 0 1 1
-----
10     0 1 0 1 0
    
```

Cout=0 → Resultat  $0 \leq \Sigma \leq 2^4 - 1 = 15$

Beispiel: 7+10 = 17

```

7      0 1 1 1
+ 10   1 1 0 1 0
-----
17     1 0 0 0 1
    
```

Cout=1 → Resultat  $16 \leq \Sigma \leq 2^5 - 1 = 31$

d.h. Cout → höchste (zusätzliche, hier also 5.) Binär-Stelle

Abb. 3.1.3.2 Addition mehrstelliger Dualzahlen mit Dezimal-Addition zur Kontrolle

Seite 66

B3	B2	B1	B0	D	H	G	BCD	2Kmvz	2Kovz +	2Kovz -	Signed Binary	Offset Binary
0	0	0	0	0	0	0	0	+0	+0	-16	+0	-8
0	0	0	1	1	1	1	1	+1	+1	-15	+1	-7
0	0	1	0	2	2	3	2	+2	+2	-14	+2	-6
0	0	1	1	3	3	2	3	+3	+3	-13	+3	-5
0	1	0	0	4	4	7	4	+4	+4	-12	+4	-4
0	1	0	1	5	5	6	5	+5	+5	-11	+5	-3
0	1	1	0	6	6	4	6	+6	+6	-10	+6	-2
0	1	1	1	7	7	5	7	+7	+7	-9	+7	-1
1	0	0	0	8	8	15	8	-8	+8	-8	-0	+0
1	0	0	1	9	9	14	9	-7	+9	-7	-1	+1
1	0	1	0	10	A	12	PT	-6	+10	-6	-2	+2
1	0	1	1	11	B	13	PT	-5	+11	-5	-3	+3
1	1	0	0	12	C	8	PT	-4	+12	-4	-4	+4
1	1	0	1	13	D	9	PT	-3	+13	-3	-5	+5
1	1	1	0	14	E	11	PT	-2	+14	-2	-6	+6
1	1	1	1	15	F	10	PT	-1	+15	-1	-7	+7

Tabelle 3.2.3 Vergleichende Darstellung der Kodierungen Dual, Dezimal, HEX, Gray, BCD, 2K mit Vorzeichen, 2K ohne Vorzeichen für positive Werte, 2K ohne Vorzeichen für negative Werte, Signed Binary und Offset-Binary (PT = Pseudotrede = ungenutzte Bit-Kombination)

H	D	HF	HE	HD	HC	HB	HA	D9	D8	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	B3	B2	B1	B0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	1
2	2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	1	0
3	3	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	1	1
4	4	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	1	0	0
5	5	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	1	0	1
6	6	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0
7	7	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1
8	8	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0
9	9	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1
A	10	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0
B	11	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	1
C	12	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	0
D	13	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	1
E	14	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0
F	15	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1

Abb. 4.2.2.1 1-aus-10- oder Dezimal-Kodierung bzw. 1-aus-16- oder Hexadezimal-Kodierung

**Beispiel 2:** SR-Flipflop mit *Setz-Dominanz*, vgl. Abb. 5.1.2.2 (a), Kontroll-Eingänge S, bzw. jetzt S→S1, und R. Hier ergibt sich die charakteristische Bedingung  $Z^* = \bar{S} \wedge \bar{R} \wedge Z \vee S = \bar{S} \vee \bar{R} \wedge Z$ . Dies folgt, wenn wir die Zustandszuweisungstabellen, ganz entsprechend zu Abb. 5.1.4.1 analysieren:

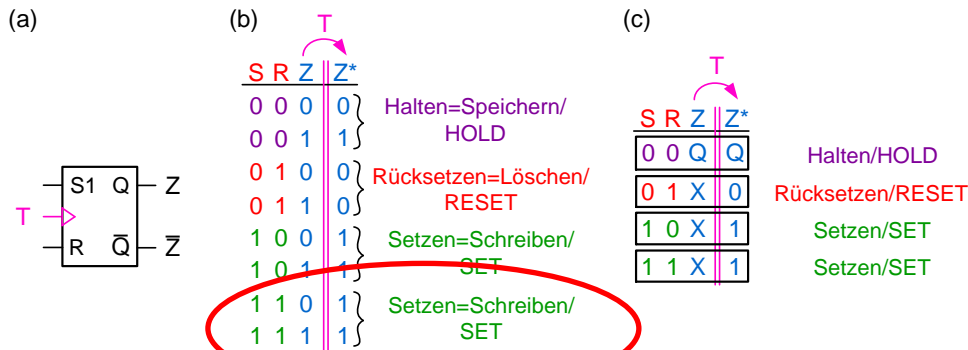


Abb. 5.1.5.1 (a) Schaltsymbol, (b) Zustandszuweisungstabellen und (c) kompakte Form für das SR-Flipflop mit *Setz-Dominanz*, gekennzeichnet durch S1, vgl. Abb. 5.1.2.2 (a)

C	A	B	Σ	C*	S
0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	0	1
0	1	0	1	0	1
0	1	1	2	1	0
1	0	0	1	0	1
1	0	1	2	1	0
1	1	0	2	1	0
1	1	1	3	1	1

HA:  $S = A \oplus B$   
 VA:  $C^* = A \wedge B \wedge \bar{C}$   
 $\Sigma = A+B+C$

HA:  $S = (A \oplus B) \wedge \bar{C}$   
 VA:  $C^* = A \wedge B \wedge \bar{C}$

HA:  $S = A \oplus B$   
 VA:  $C^* = \bar{A} \wedge B$

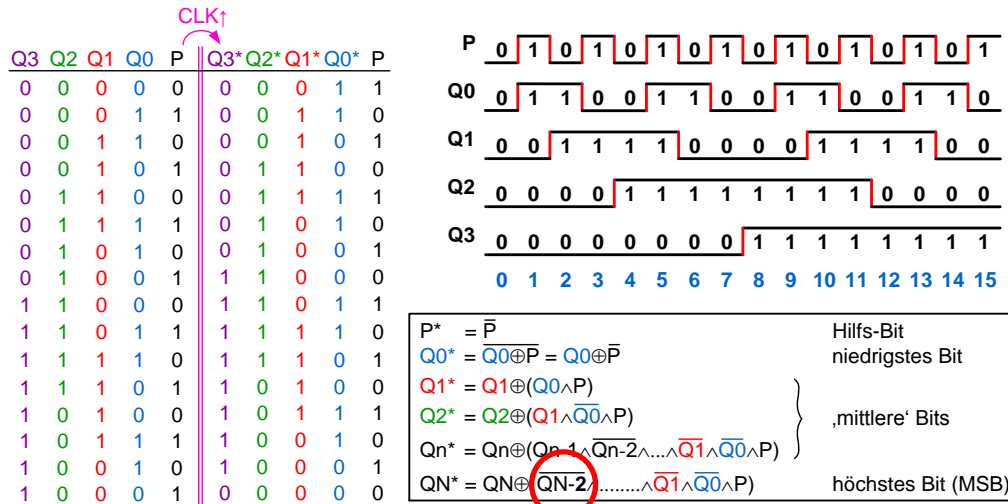
HA:  $S = (A \oplus B) \wedge \bar{C} \vee A \oplus B \wedge C = A \oplus B \oplus C$   
 VA:  $C^* = A \wedge B \wedge \bar{C} \vee A \wedge B \wedge C \vee (A \vee B) \wedge C = A \wedge B \vee A \wedge C \vee B \wedge C$

Abb. 6.1.1.2 Wertetabelle und boolesche Bedingung für die Addition zweier (Halbaddierer) und dreier (Volladdierer) 1-Bit-Summanden

### Übungen 3.3

$$3.3 \text{ (a)} \binom{n}{4} = \frac{n!}{4!(n-4)!} = \frac{(n-4)! \cdot (n-3) \cdot (n-2) \cdot (n-1) \cdot n}{4! \cdot (n-4)!} = \frac{(n-3) \cdot (n-2) \cdot (n-1) \cdot n}{24}$$

Übung 5.2.1.3 (b) (\*\*) Mehr-Bit-Gray-Vorwärtszähler



Für alle Mehr-Bit-Gray-Zähler gilt damit:  $P^* = \bar{P}$ ,  $Q0^* = \overline{Q0 \oplus P} = Q0 \oplus \bar{P}$ .

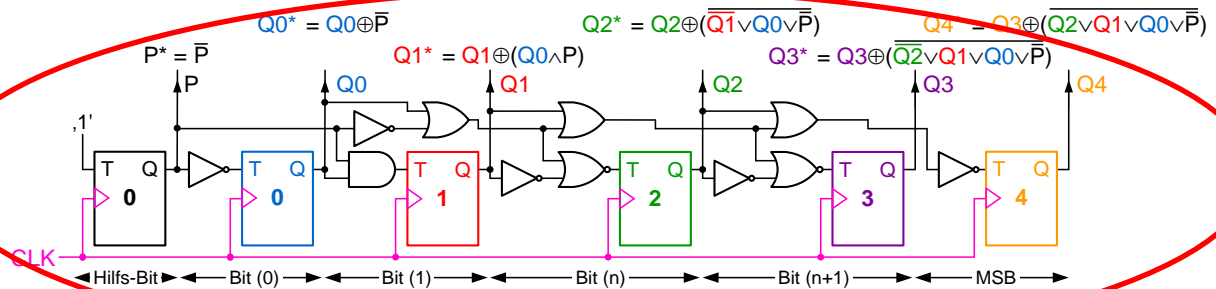
**2-Bit-Gray-Zähler:**  $Q1^* = Q1 \oplus P$ .

**3-Bit-Gray-Zähler:**  $Q1^* = Q1 \oplus (Q0 \wedge P)$ ,  $Q2^* = Q2 \oplus (\bar{Q0} \wedge P)$ .

**4-Bit-Gray-Zähler:**  $Q1^* = Q1 \oplus (Q0 \wedge P)$ ,  $Q2^* = Q2 \oplus (Q1 \wedge \bar{Q0} \wedge P)$ ,  
 $Q3^* = Q3 \oplus (\bar{Q1} \wedge \bar{Q0} \wedge P)$ .

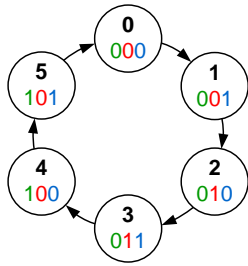
**5-Bit-Gray-Zähler:**  $Q1^* = Q1 \oplus (Q0 \wedge P)$ ,  $Q2^* = Q2 \oplus (Q1 \wedge \bar{Q0} \wedge P)$ ,  
 $Q3^* = Q3 \oplus (Q2 \wedge \bar{Q1} \wedge \bar{Q0} \wedge P)$ ,  $Q4^* = Q4 \oplus (Q3 \wedge \bar{Q2} \wedge \bar{Q1} \wedge \bar{Q0} \wedge P)$ .

Nach booleschen Umformungen ergeben sich auf Basis von TH-Flipflops (wo  $Q^* = Q \oplus T$ ) einfache Schaltungen, zum Beispiel für einen 5-Bit-Gray-Zähler:



Hieraus lässt sich ein Bildungsgesetz für beliebige Bit-Breiten ablesen.

Übung 5.2.3 (c)



Q	Q2	Q1	Q0	Q*	Q2*Q1*Q0*	Q2*Q1*Q0*	T2	T1	T0	
0	0	0	0	1	0	0	1	0	0	1
1	0	0	1	2	0	1	0	1	1	
2	0	1	0	3	0	1	1	0	0	1
3	0	1	1	4	1	0	0	1	1	1
4	1	0	0	5	1	0	1	0	0	1
5	1	0	1	0	0	0	0	1	0	1

Q0\*

Q1	Q2	Q2	Q2	Q2
X	X			1
1				1

$Q0^* = \overline{Q0}$

Q1\*

Q1	Q2	Q2	Q2	Q2
X	X			1
			1	

$Q1^* = \overline{Q0} \wedge Q1 \vee Q0 \wedge \overline{Q2} \wedge \overline{Q1}$

Q2\*

Q1	Q2	Q2	Q2	Q2
X	X			1
1				

$Q2^* = Q0 \wedge Q1 \wedge \overline{Q2} \vee \overline{Q0} \wedge Q2$   
 $Q2^* = Q0 \wedge Q1 \vee \overline{Q0} \wedge Q2$

T0

Q1	Q2	Q2	Q2	Q2
X	X	1	1	
1	1	1	1	

T1

Q1	Q2	Q2	Q2	Q2
X	X	1		
		1		

T2

Q1	Q2	Q2	Q2	Q2
X	X	1		
		1		

Anschlussbedingungen für JK- und TH-FF:

JK<sup>§</sup>: J0 = K0 = 1

J1 = Q0 ∧ Q2 ; K1 = Q0

J2 = Q0 ∧ Q1 ; K2 = Q0

TH<sup>§§</sup>: T0 = 1

T1 = Q0 ∧ Q2

T2 = Q0 ∧ (Q1 ∨ Q2)

§ Die Bedingungen für JK folgen aus den KV-vereinfachten Booleschen Bedingungen

§§ Die Bedingungen für TH folgen unmittelbar aus der Tabelle (als Bedingungen für T = 1), die Vereinfachung von T2 ist mittels KV unter Berücksichtigung der X möglich