

— Vornorm —

DIN IEC/TS 61967-3 (VDE V 0847-21-3):2015-08

Anwendungsbeginn

Anwendungsbeginn dieses Dokuments ist 2015-08-01.

	Inhalt	Seite
Nationales Vorwort.....		5
Nationaler Anhang NA (informativ) Zusammenhang mit Europäischen und Internationalen Normen.....		6
Nationaler Anhang NB (informativ) Literaturhinweise.....		6
Einleitung		7
1 Anwendungsbereich		7
2 Normative Verweisungen		7
3 Begriffe und Abkürzungen.....		8
3.1 Begriffe		8
3.2 Abkürzungen		8
4 Allgemeines		8
5 Prüfbedingungen		9
5.1 Allgemeines		9
5.2 Versorgungsspannung		9
5.3 Frequenzbereich.....		9
6 Prüfeinrichtung		9
6.1 Allgemeines		9
6.2 Schirmung		9
6.3 HF-Messgerät.....		9
6.4 Vorverstärker		10
6.5 Leitungen		10
6.6 Nahfeldsonde		10
7 Prüfaufbau		12
7.1 Allgemeines		12
7.2 Prüfkonfiguration		12
7.3 Prüfleiterplatte		13
7.4 Einrichtung der Software des Sondenpositionierungssystems		13
7.5 DUT-Software.....		14
8 Prüfverfahren.....		14
8.1 Allgemeines		14
8.2 Umgebungsbedingungen		14
8.3 Überprüfung im Betrieb		14
8.4 Prüftechnik.....		14
9 Prüfbericht		15
9.1 Allgemeines		15
9.2 Messbedingungen		15

— Vornorm —

DIN IEC/TS 61967-3 (VDE V 0847-21-3):2015-08

	Seite
9.3 Aufbau und Kalibrierung der Sonde	16
9.4 Messdaten	16
9.5 Nachverarbeitung	16
9.6 Datenaustausch	16
Anhang A (normativ) Kalibrierung von Nahfeldsonden	17
A.1 Allgemeines	17
A.2 Prüfeinrichtung	19
A.2.1 Allgemeines	19
A.2.2 PCB mit Mikrostreifenleitung	19
A.3 Kalibrieraufbau	20
A.4 Kalibrierverfahren	21
Anhang B (informativ) Einzelne elektrische und magnetische Feldsonden	24
B.1 Allgemeines	24
B.2 Elektrische Beschreibung der Sonde	24
B.3 Physikalische Beschreibung der Sonde	24
B.3.1 Allgemeines	24
B.3.2 Elektrische Feldsonde	25
B.3.3 Magnetische Feldsonde	25
Anhang C (informativ) Beispiel für eine kombinierte elektrische und magnetische Feldsonde	26
C.1 Allgemeines	26
C.2 Elektrische Beschreibung der Sonde	26
C.3 Physikalische Beschreibung der Sonde	27
C.4 Mess- und Datenerfassungssystem	27
Anhang D (informativ) Koordinatensysteme	29
D.1 Allgemeines	29
D.2 Kartesisches Koordinatensystem	29
D.3 Zylinderkoordinatensystem	30
D.4 Kugelkoordinatensystem	30
D.5 Umrechnung der Koordinatensysteme	31
Literaturhinweise	32

Bilder

Bild 1 – Beispiel eines Sondenpositionierungssystems	12
Bild 2 – HF-Messaufbau mit einem Eingang	12
Bild 3 – HF-Messaufbau mit zwei Eingängen und Referenzsonde	13
Bild 4 – HF-Messaufbau mit zwei Eingängen und Referenzsignal	13
Bild 5 – Beispiele für Daten, die ein Bild des DUT überlagern (Konturdiagramm)	16
Bild A.1 – Typischer Sondenfaktor in Abhängigkeit von der Frequenz	19
Bild A.2 – Mikrostreifenleitung für die Kalibrierung (transversaler Querschnitt)	20
Bild A.3 – Mikrostreifenleitung für die Kalibrierung (Längsquerschnitt)	20

— Vornorm —

DIN IEC/TS 61967-3 (VDE V 0847-21-3):2015-08

	Seite
Bild A.4 – Kalibrieraufbau für die Sonde.....	21
Bild A.5 – Abtastrichtung über der Mikrostreifenleitung.....	21
Bild A.6 – Typisches Diagramm des gemessenen Signalpegels und der simulierten Feldstärke (H_X).....	23
Bild A.7 – Typisches Diagramm des gemessenen Signalpegels und der simulierten Feldstärke (H_Z).....	23
Bild B.1 – Schaltbilder einer elektrischen und einer magnetischen Feldsonde.....	24
Bild B.2 – Beispielaufbau einer elektrischen Feldsonde (E_Z)	25
Bild B.3 – Beispielaufbau einer magnetischen Feldsonde (H_X oder H_Y)	25
Bild C.1 – Schaltbild einer elektromagnetischen Feldsonde	26
Bild C.2 – Aufbau einer elektromagnetischen Feldsonde.....	27
Bild C.3 – Überblick über das Mess- und Datenerfassungssystem	28
Bild C.4 – Einzelheiten des Mess- und Datenerfassungssystems	28
Bild D.1 – Rechtshändiges kartesisches Koordinatensystem (bevorzugt).....	29
Bild D.2 – Linkshändiges kartesisches Koordinatensystem	30
Bild D.3 – Zylinderkoordinatensystem	30
Bild D.4 – Kugelkoordinatensystem.....	31

Tabellen

Tabelle A.1 – Lineare Einheiten des Sondenfaktors	18
Tabelle A.2 – Logarithmische Einheiten des Sondenfaktors.....	18
Tabelle A.3 – Maße für eine 50-□-Mikrostreifenleitung.....	20
Tabelle D.1 – Umrechnung der Koordinatensysteme.....	31